

# smartServo – schnell, schmal, smart

## Dezentraler Servoregler BL 4104-M/D

- › **Einsparung von Schaltschrankvolumen**
  - › In der Regel kein Schaltschrank für den Servoregler erforderlich
  - › Keine Verkabelung zwischen Motor und Servoregler, wenn der Servoregler am Motor verbaut ist
- › **USB und Ethernet** als Parametrierschnittstelle
- › **Feldbus on board** EtherCAT, PROFINET, Optional CANopen
- › **Universelle Drehgeberauswertung** HIPERFACE®, HIPERFACE DSL®, EnDat 2.2, Resolver, analoge und digitale Inkrementalgeber, BISS
- › **Bluetooth integriert** Abfrage des Reglerstatus über Smartphone oder Tablet

### › Technische Daten

Bereich	BL 4104-M (am Motor)	BL 4104-D (abgesetzt)
Versorgungsspannung	240 VAC [ $\pm 10\%$ ], 50...60 Hz	
Steuerspannung	24 VDC [ $\pm 20\%$ ]	
Zwischenkreisspannung	325 VDC	
Nennausgangsleistung	700 W	800 W
Max. Ausgangsleistung für 2 s	2400 W	
Nennausgangsstrom	3 A <sub>eff</sub>	4 A <sub>eff</sub>
Max. Ausgangsstrom für 2 s	12 A <sub>eff</sub>	
Interner Bremswiderstand	47 $\Omega$	
Dauer- / Impulsleistung	13 W / 4 kW	
Externer Bremswiderstand	-	
Haltebremse	24 VDC, max. 700 mA	
Abmessungen (ohne Flansch) Servoregler H x B x T	66 x 80 x 125 mm	107 x 100 x 127 mm
Gewicht	0,7 kg	1 kg
Geberauswertung	EnDat 2.2, HIPERFACE®, HIPERFACE DSL® Resolver, analoge und digitale Inkrementalgeber mit / ohne Kommutierungssignale, BISS (Typ C)	
Schnittstellen	USB 2.0, Ethernet, EtherCAT, PROFINET, Optional CANopen	
Ein- / Ausgänge	8 x digital in (24 VDC), 1 x analog in ( $\pm 10$ V), 1 x analog out ( $\pm 10$ V), 2 x digital out (24 VDC)	

Alle Angaben ohne Gewähr



# smartServo – schnell, schmal, smart

## Dezentraler Servoregler BL 4840-M/D

- › **Einsparung von Schaltschrankvolumen**
  - › In der Regel kein Schaltschrank für Servoregler erforderlich
  - › Keine Verkabelung zwischen Motor und Servoregler, wenn der Servoregler am Motor verbaut ist
  - › Versorgung mit niedriger Spannung von 48 V über PELV Netzteile oder Batterien
  - › Keine hohen Spannungen am Motor und am Servoregler
- › **USB und Ethernet** als Parametrierschnittstelle
- › **Feldbus on board** EtherCAT, PROFINET, Optional CANopen
- › **Universelle Drehgeberauswertung** HIPERFACE®, HIPERFACE DSL®, EnDat 2.2, Resolver, analoge und digitale Inkrementalgeber, BISS
- › **Bluetooth integriert** Abfrage des Reglerstatus über Smartphone oder Tablet

### › Technische Daten

Bereich	BL 4840-M (am Motor)	BL 4840-D (abgesetzt)
Versorgungsspannung	24 bis 48 V	
Steuerspannung	24 VDC [± 20 %]	
Zwischenkreisspannung	24 bis 48 V	
Nennausgangsleistung	1000 W	1100 W
Max. Ausgangsleistung für 2 s	3600 W	
Nennausgangsstrom	40 A <sub>eff</sub>	42 A <sub>eff</sub>
Max. Ausgangsstrom für 2 s	120 A <sub>eff</sub>	
Interner Bremswiderstand	3,9 Ω	
Dauer- / Impulsleistung	5 W / 1,6 kW	
Externer Bremswiderstand	-	
Haltebremse	24 VDC, max. 700 mA	
Abmessungen (ohne Flansch) Servoregler H x B x T	66 x 80 x 125 mm	107 x 100 x 127 mm
Gewicht	700 g	1,1 kg
Geberauswertung	EnDat 2.2, HIPERFACE®, HIPERFACE DSL® Resolver, analoge und digitale Inkrementalgeber mit / ohne Kommutierungssignale, BISS (Typ C)	
Schnittstellen	USB 2.0, Ethernet, EtherCAT, PROFINET, Optional CANopen	
Ein- / Ausgänge	8 x digital in (24 VDC), 1 x analog in (±10 V), 1 x analog out (±10 V), 2 x digital out (24 VDC)	

Alle Angaben ohne Gewähr

